

幾何学概論第二 (MTH.B212)

0: 準備

山田光太郎

kotaro@math.titech.ac.jp

www.math.titech.ac.jp/~kotaro/class/2020/geom-2/

東京工業大学理学院数学系

2020年12月03日(2020/12/10訂正)

事実

▶ \mathbb{R}^2 の領域 U 上で定義された C^∞ -級写像

$$p: U \ni (u, v) \mapsto (x(u, v), y(u, v), z(u, v)) \in \mathbb{R}^3$$

が、 U の各点で「 p_u と p_v が一次独立」という性質を満たしているならば p は「なめらかな曲面」を与える。

▶ \mathbb{R}^3 の領域 D 上で定義された C^∞ -関数 $F: D \rightarrow \mathbb{R}$ に対して $S := F^{-1}(\{0\}) \neq \emptyset$ とする。このとき $dF = (F_x, F_y, F_z) \neq 0$ が S の各点で成り立つなら S は「なめらかな曲面」である。

関数のグラフ

\mathbb{R}^2 の領域 W 上で定義された C^∞ -級関数 $f: W \rightarrow \mathbb{R}$ のグラフ

$$\{(x, y, f(x, y)); (x, y) \in W\}$$

は「なめらかな曲面」である。

逆写像定理

定理 (逆写像定理)

\mathbb{R}^2 の領域 U で定義された C^∞ -級写像

$$F: U \ni (u, v) \mapsto F(u, v) = (\xi(u, v), \eta(u, v)) \in \mathbb{R}^2$$

のヤコビ行列式

$$\frac{\partial(\xi, \eta)}{\partial(u, v)} = \det \begin{pmatrix} \xi_u & \xi_v \\ \eta_u & \eta_v \end{pmatrix} = \xi_u \eta_v - \xi_v \eta_u$$

が $a \in U$ で零でないとする、 a の近傍 V で次を満たすものが存在する:

- ▶ $F|_V: V \rightarrow \mathbb{R}^2$ は単射,
- ▶ $(F|_V)^{-1}: F(V) \rightarrow U$ は C^∞ -級.

逆写像定理

系

\mathbb{R}^2 の領域 U から \mathbb{R}^3 への C^∞ -級写像

$$p: U \ni (u, v) \mapsto p(u, v) = (x(u, v), y(u, v), z(u, v))$$

が

$(a, b) \in U$ において $p_u(a, b)$ と $p_v(a, b)$ は一次独立

を満たすならば、 (a, b) の近傍 V と \mathbb{R}^2 の領域 W 上の C^∞ -級関数 $f: W \rightarrow \mathbb{R}$ が存在して、

像 $p(V)$ は f のグラフ $\{(x, y, f(x, y)); (x, y) \in W\}$ と合同

である。

正則曲面

定義

領域 $U \subset \mathbb{R}^2$ 上で定義された C^∞ -級写像

$$p: \mathbb{R}^2 \supset U \ni (u, v) \mapsto p(u, v) = (x(u, v), y(u, v), z(u, v)) \in \mathbb{R}^3$$

の特異点とは

$p_u(u_0, v_0)$ と $p_v(u_0, v_0)$ が一次従属となるような点 $(u_0, v_0) \in U$

のこと。

写像 $p: U \rightarrow \mathbb{R}^3$ が特異点をもたないとき、

正則にパラメータ付けられた曲面、正則曲面

という。

グラフは正則曲面

例

領域 $W \subset \mathbb{R}^2$ 上の C^∞ -級関数 f のグラフ

$p: W \ni (x, y) \mapsto p(x, y) = (x, y, f(x, y)) \in \mathbb{R}^3$ は正則曲面である。

事実

写像 $p: U \rightarrow \mathbb{R}^3$ が正則曲面ならば、各点 $a = (u_0, v_0) \in U$ の近傍 V で次を満たすものが存在する:

$p|_V$ の像 $p(V)$ は関数 $f(x, y)$ のグラフと合同である。

陰関数定理

定理 (陰関数定理)

\mathbb{R}^3 の領域 U 上の C^∞ -級関数 $F: U \rightarrow \mathbb{R}$ が、

$a = (a_1, a_2, a_3) \in U$ で (a) $F(a) = 0$; (b) $F_z(a) \neq 0$ を満たすとき、 a の近傍 V と $(a_1, a_2) \in \mathbb{R}^2$ の近傍 W 上の C^∞ -級関数 f が存在して $F^{-1}(\{0\}) \cap V = \{(w, f(w)); w \in W\}$ 、とくに $F(w, f(w)) = 0$ ($w \in W$) が成り立つ。

系

\mathbb{R}^3 の領域 U 上の C^∞ -級関数 F が, $a \in U$ で $F = 0$,
 $dF = (F_x, F_y, F_z) \neq \mathbf{0}$ を満たすならば, a の近傍 V , \mathbb{R}^2 の領域
 W , C^∞ -級関数 $f: W \rightarrow \mathbb{R}$ が存在して, $F^{-1}(\{0\}) \cap V$ は f の
 グラフと合同である.

例

C^∞ -級関数 $F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ に対して $S := F^{-1}(\{0\}) \neq \emptyset$ かつ S の
 各点で $dF \neq \mathbf{0}$ ならば, 各 $P \in S$ の近傍 V が存在して $S \cap V$ は
 正則曲面の像である.

このとき S 自身を正則曲面ということもある.

例

正の整数 m に対して $F(x, y, z) := x^m + y^m + z^m - 1$ とすると

$$S := F^{-1}(\{0\}) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3; F(x, y, z) = 0\}$$

は正則曲面である.

接ベクトル空間

定義

正則曲面 $p: U \rightarrow \mathbb{R}^3$ の点 $(u_0, v_0) \in U$ に対して

$$dp(T_{(u_0, v_0)}\mathbb{R}^2) := \left\{ \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} p \circ \gamma(t); \gamma \in C^\infty((-\varepsilon, \varepsilon), U), \gamma(0) = (u_0, v_0) \right\}$$

を p の点 (u_0, v_0) における接ベクトル空間という.

接ベクトル空間

補題

正則曲面 p に対して

$$dp(T_{(u_0, v_0)}\mathbb{R}^2) = \text{Span}\{p_u(u_0, v_0), p_v(u_0, v_0)\} = (p_u(u_0, v_0) \times p_v(u_0, v_0))^\perp.$$

とくに, 接ベクトル空間の次元は 2.

接ベクトル空間

補題

正則曲面 $S = F^{-1}(\{0\})$ 上の (a, b, c) における接ベクトル空間は

$$\begin{aligned} (\text{grad } F(a, b, c))^\perp &= (F_x(a, b, c), F_y(a, b, c), F_z(a, b, c))^\perp \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix}; v_1 F_x(a, b, c) + v_2 F_y(a, b, c) + v_3 F_z(a, b, c) = 0 \right\} \end{aligned}$$

で与えられる.