

幾何学概論第二 (MTH.B212)

主曲率・ガウス曲率・平均曲率

山田光太郎

`kotaro@math.titech.ac.jp`

<http://www.math.titech.ac.jp/~kotaro/class/2021/geom-2/>

東京工業大学理学院数学系

2021/12/23

設定

- ▶ $p(u, v)$: 正則曲面; $\nu(u, v)$: 単位法ベクトル場
- ▶ $\tilde{p}(\xi, \eta) = p(u(\xi, \eta), v(\xi, \eta))$; p のパラメータ変換.
 $\tilde{\nu}(\xi, \eta) = \nu(u(\xi, \eta), v(\xi, \eta))$: \tilde{p} の単位法ベクトル場.
- ▶ $\check{p} = Rp + \mathbf{a}$ ($R \in O(3)$, $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^3$): p の合同変換
 $\check{\nu} = R\nu$: \check{p} の単位法ベクトル場.

第一基本行列・第二基本行列

$$\hat{I} := \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} {}^t p_u \\ {}^t p_v \end{pmatrix} (p_u, p_v) = \begin{pmatrix} p_u \cdot p_u & p_u \cdot p_v \\ p_v \cdot p_u & p_v \cdot p_v \end{pmatrix}$$
$$\hat{II} := \begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} {}^t p_u \\ {}^t p_v \end{pmatrix} (\nu_u, \nu_v) = \begin{pmatrix} p_{uu} \cdot \nu & p_{uv} \cdot \nu \\ p_{vu} \cdot \nu & p_{vv} \cdot \nu \end{pmatrix}.$$

事実

\hat{I} の固有値は正. とくに \hat{I} は正則である.

第一基本行列・第二基本行列

$$\hat{I} := \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} {}^t p_u \\ {}^t p_v \end{pmatrix} (p_u, p_v) = \begin{pmatrix} p_u \cdot p_u & p_u \cdot p_v \\ p_v \cdot p_u & p_v \cdot p_v \end{pmatrix}$$
$$\hat{II} := \begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} {}^t p_u \\ {}^t p_v \end{pmatrix} (\nu_u, \nu_v) = \begin{pmatrix} p_{uu} \cdot \nu & p_{uv} \cdot \nu \\ p_{vu} \cdot \nu & p_{vv} \cdot \nu \end{pmatrix}.$$

事実

\hat{I}, \hat{II} は \mathbb{R}^3 の合同変換によらない。

第一基本行列・第二基本行列

- ▶ $\widetilde{I}, \widetilde{II} : \tilde{p}$ の第一基本行列, 第二基本行列.
- ▶ $P : \text{パラメータ変換 } (\xi, \eta) \mapsto (u(\xi, \eta), v(\xi, \eta))$ のヤコビ行列
すると

$$\widetilde{I} = {}^t P \widehat{I} P, \quad \widetilde{II} = {}^t P \widehat{II} P,$$

$$\begin{pmatrix} du \\ dv \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} d\xi \\ d\eta \end{pmatrix}, \quad \left(P = \begin{pmatrix} u_\xi & u_\eta \\ v_\xi & v_\eta \end{pmatrix} \right).$$

第一基本形式・第二基本形式

$$ds^2 := dp \cdot dp = (du, dv) \hat{I} \begin{pmatrix} du \\ dv \end{pmatrix} = E du^2 + 2F du dv + G dv^2,$$

$$II := -dp \cdot d\nu = (du, dv) \hat{II} \begin{pmatrix} du \\ dv \end{pmatrix} = L du^2 + 2M du dv + N dv^2.$$

事実

第一基本形式，第二基本形式はパラメータ変換によらない。

ワインガルテン行列

$$A := \hat{I}^{-1} \hat{II} = \frac{1}{EG - F^2} \begin{pmatrix} G & -F \\ -F & E \end{pmatrix} \begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix}$$

定理 (ワインガルテンの公式)

$$(\nu_u, \nu_v) = -(p_u, p_v)A.$$

系

$\hat{II} = 0$ ならば p の像は平面の一部である.

ワインガルテン行列

定理

- ▶ ワインガルテン行列は \mathbb{R}^3 の合同変換によらない.
- ▶ ワインガルテン行列の固有値はパラメータ変換によらない.

定義

$$\text{ガウス曲率} = K := \det A = \det \hat{II} / \det \hat{I},$$

$$\text{平均曲率} = H := \frac{1}{2} \operatorname{tr} A$$

例：問題 2-1

$$p(u, v) = \left(\frac{2u}{1+u^2+v^2}, \frac{2v}{1+u^2+v^2}, \frac{u^2+v^2-1}{1+u^2+v^2} \right),$$

$$\nu(u, v) = \pm p(u, v)$$

$$\hat{I} = \frac{4}{1+u^2+v^2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \hat{II} = \mp \hat{I},$$

例：問題 2-2

$$p_\alpha(u, v) = (\cos \alpha \cosh u) \mathbf{e}_1(v) + (\sin \alpha \sinh u) \mathbf{e}_2(v) \\ + (u \cos \alpha - v \sin \alpha) \mathbf{e}_3,$$

$$\mathbf{e}_1(v) = {}^t(\cos v, \sin v, 0), \quad \mathbf{e}_2(v) = \mathbf{e}'_1(v), \quad \mathbf{e}_3 = {}^t(0, 0, 1).$$

$$\hat{I} = \cosh v I, \quad \hat{II} = \begin{pmatrix} -\cos \alpha & \sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix},$$

$$K = -\operatorname{sech}^2 v, \quad H = 0.$$

例：グラフ表示

$f(x, y)$ のグラフ $p(x, y) = (x, y, f(x, y))$ の場合：

主曲率

事実

ワインガルテン行列の固有値は実数. これらを主曲率という.

問題 3-1

問題

0 を含む開区間で定義された二つの C^∞ -級関数 φ, ψ に対して、原点の近傍で定義された関数 $f(x, y) := \varphi(x) + \psi(y)$ のグラフ $p(x, y) := {}^t(x, y, f(x, y))$ は正則曲面を与える。
この曲面の平均曲率が恒等的に零となる φ, ψ で

$$\varphi(0) = \psi(0) = \varphi'(0) = \psi'(0) = 0$$

を満たすものを求めなさい。

問題 3-2

問題

弧長でパラメータづけられた空間曲線 $\gamma(s)$ ($a < s < b$) の曲率関数 κ が区間 (a, b) で零点を持たないとする. このとき, $(a, b) \times \mathbb{R}$ 上で $p(s, t) := \gamma(s) + t\gamma'(s)$ と定める.

- ▶ p の特異点集合, すなわち $\{(s, t); p_s(s, t) \text{ と } p_t(s, t) \text{ が一次従属}\}$ を求めなさい.
- ▶ p の正則点集合 (特異点でない点の集合) 上での p のガウス曲率, 平均曲率を求めなさい.

問題 3-3

問題

集合 $S := \{(x, y, z); x^4 + y^4 + z^4 = 1\} \subset \mathbb{R}^3$ は、なめらかな曲面を与える。 S のガウス曲率の最大値を求めなさい。