幾何学概論第一 (MTH.B211)

ユークリッド空間の曲線

山田光太郎

kotaro@math.titech.ac.jp

http://www.math.titech.ac.jp/~kotaro/class/2022/geom-1/

東京工業大学理学院数学系

2022/10/06

曲線のパラメータ表示

曲線は定義しない.

パラメータ表示された曲線：

区間

$$\gamma\colon \mathbb{R} \supset J \ni t \longmapsto \gamma(t) = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ \vdots \\ x_n(t) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n$$

運動.

定義

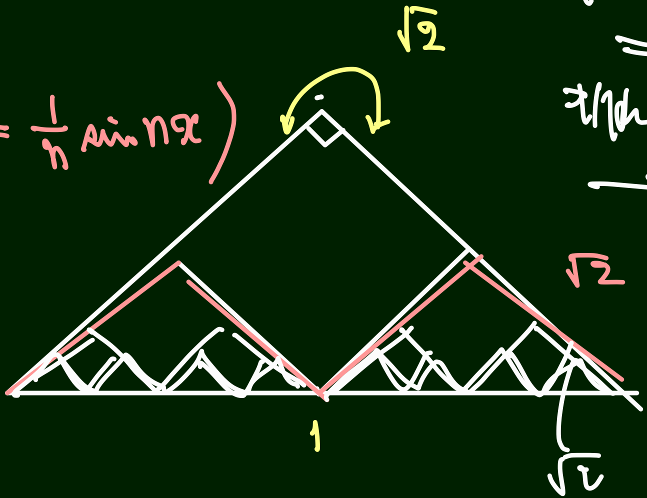
γ が C^∞-級 $\iff$ 各 $x_j\colon J \to \mathbb{R}$ $(j = 1, \ldots, n)$ が C^∞-級

 arclength.

$\sqrt{2} = 1$:

例

$\left(y = \frac{1}{n} \sin nx \right)$



折れ線の長さ $= \sqrt{2}$

折れ線 $\longrightarrow$ 線分

曲線の弧長

C^1-級

定義

パラメータ付けられた曲線 $\gamma\colon [a,b] \to \mathbb{R}^n$ の弧長を次で定める：

道のり　　速さ

$$\mathcal{L}(\gamma) := \int_a^b |\dot\gamma(t)|\,dt. \qquad \dot\gamma = \frac{d\gamma}{dt}$$

時間

みはじの式

命題

曲線の弧長は $\mathbb{R}^n$ の合同変換で不変.

幾何学的量

$$\tilde\gamma(t) = A\gamma(t) + a \qquad A \in O(n)$$

$$\gamma = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \qquad \dot\gamma = \begin{pmatrix} \dot x_1 \\ \vdots \\ \dot x_n \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \mathcal{L}(\tilde\gamma) = \mathcal{L}(\gamma)$$

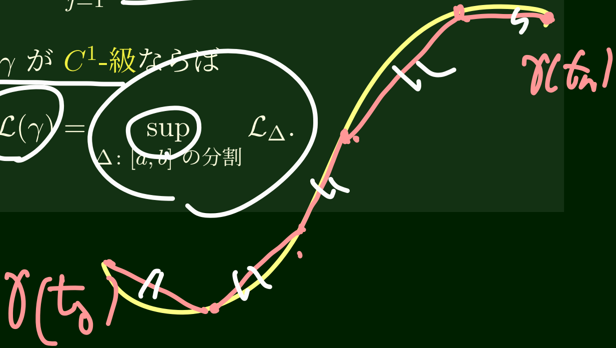
事実 (注意 1.8)

写像 $\gamma\colon [a,b] \to \mathbb{R}^n$ と区間 $[a,b]$ の分割
$\Delta\colon a = t_0 < t_1 < \cdots < t_n = b$ に対して

$$\mathcal{L}_\Delta := \sum_{j=1}^{n} |\gamma(t_j) - \gamma(t_{j-1})|$$

と定める．このとき γ が C^1-級ならば

$$\mathcal{L}(\gamma) = \sup_{\Delta\colon [a,b]\text{ の分割}} \mathcal{L}_\Delta .$$



パラメータ変換

定義

パラメータ表示された曲線 $\gamma_1\colon J_1 \to \mathbb{R}^n$ と $\gamma_2\colon J_2 \to \mathbb{R}^n$ に対して，γ_1 と γ_2 がパラメータ変換で移り合う，とは，C^∞-級全単射 $\varphi\colon J_1 \to J_2$ で次を満たすものが存在すること：

$$\dot\varphi > 0 \quad (\text{on } J_1), \qquad \gamma_1 = \gamma_2 \circ \varphi.$$

$\cancel{\dot\varphi \geqq 0}$ $\quad \dot\varphi > 0$

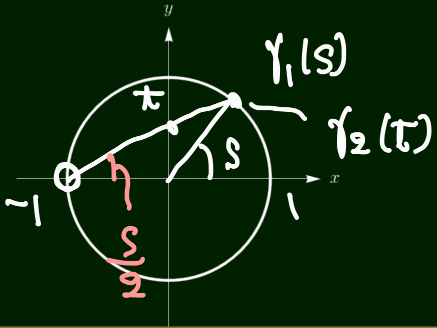
パラメータ変換（例）

例

$J_1 = (-\pi, \pi)$, $J_2 = \mathbb{R}$ として，$\gamma_1\colon J_1 \to \mathbb{R}^2$, $\gamma_2\colon J_2 \to \mathbb{R}^2$ を

$$\gamma_1(s) := {}^t(\cos s, \sin s), \qquad \gamma_2(t) := {}^t\left(\frac{1-t^2}{1+t^2}, \frac{2t}{1+t^2}\right)$$

で定めると γ_1 と γ_2 はパラメータ変換で移り合う.



円のパラメータ表示

$$\boxed{t = \tan\frac{s}{2}}$$

パラメータ変換

パラメータ変換（例）

例

双曲線関数

$J_1 = J_2 = J_3 = \mathbb{R}$,

$$\gamma_1(s) := (s, 0), \qquad \gamma_2(t) := (\sinh t, 0), \qquad \gamma_3(u) := (u^3, 0)$$

とおくと，γ_1 と γ_2 はパラメータ変換で移り合うが，γ_3 は γ_j $(j = 1, 2)$ とパラメータ変換で移り合わない.

$s = \sinh t$

$s = u^3$

$\dfrac{ds}{dt} = \cosh t \geq 1$

$\dfrac{ds}{du} = 3u^2$

$= 0$ at $u = 0$

$\dfrac{d\gamma_3}{du} = (3u^2, 0)$

$u = 0$: 特異点

パラメータ変換

補題

1. 「パラメータ変換で得られる曲線である」という関係は同値関係である.
2. パラメータ付けられた曲線 γ からパラメータ変換で得られる曲線 $\tilde{\gamma}$ の像は γ の像と一致する.

正則曲線

$\gamma\colon J \to \mathbb{R}^n$：曲線のパラメータ表示

定義

- $t_0 \in J$ が特異点 $\iff \dot\gamma(t_0) = \mathbf{0}$.
- 特異点をもたないパラメータ表示を曲線の正則なパラメータ表示，略して正則曲線という．
- とくに $|\dot\gamma| = 1$ のとき弧長パラメータ表示という．

速さ 1

「(正則な) パラメータ表示によらない量」

弧長パラメータ

定理 (命題 1.11)

正則曲線 $\gamma(t)\colon J \to \mathbb{R}^n$ とパラメータ変換で移り合う，弧長パラメータ表示された曲線が存在する．

証明.

点 $t_0 \in J$ を固定し，

$t = t(s)$

$$s = s(t) = \boxed{\int_{t_0}^{t} |\dot{\gamma}(u)|\, du} \colon J \to J' := s(J) \subset \mathbb{R}$$

§1.2

を考えると，$ds/dt = |\dot{\gamma}(t)| > 0$ なので，逆関数定理より C^∞-級の逆関数 φ が存在する．$\gamma \circ \varphi\colon J' \to \mathbb{R}^n$ が求めるものとなる． □

$\hat{\gamma}(s) = \gamma(t(s))$: 弧長パラメータ表示

逆関数定理（一変数）

定理 (一変数関数の逆関数定理)

区間 $J \subset \mathbb{R}$ 上で定義された C^r-級関数 $f\colon J \to \mathbb{R}$（$r \geqq 0$）の像 $f(J)$ は $\mathbb{R}$ の区間である．さらに $r \geqq 1$ の場合[1]の導関数 f' が J 上いたるところで 0 とならないとき，$f\colon J \to f(J) \subset \mathbb{R}$ は全単射で，逆写像 $f^{-1}\colon f(J) \to J$ も C^r-級である．

[1] この講義ではとくに断らない限り $r = \infty$ の場合を考える．

問題 1-1

問題

正の定数 a に対して

$$\gamma(t) := {}^t\left(\frac{\sqrt{2}a\cos t}{1+\sin^2 t}, \frac{\sqrt{2}a\cos t\sin t}{1+\sin^2 t}\right) \qquad (t \in J := [-\pi, \pi]).$$

1. $\gamma(t_1) = \gamma(t_2)$ $(t_1, t_2 \in (-\pi, \pi), t_1 < t_2)$ となる t_1, t_2 の組.
2. $\dfrac{\pi}{2} < \dfrac{\mathcal{L}(\gamma)}{4a} < \dfrac{\pi}{\sqrt{2}}$.

問題 1-2

問題

$\mathrm{sech}\, t = \frac{1}{\cosh t}$

写像 $\gamma\colon \mathbb{R} \to \mathbb{R}^4$ を

$$\gamma(t) := {}^t\!\left(\mathrm{sech}\, t, t - \tanh t, \tanh t, \mathrm{sech}\, t\right)$$

とおく．

1. t は γ の弧長パラメータである．

$|\dot{\gamma}(t)| = 1$

2. $\hat{\gamma}(t) := \pi \circ \gamma(t)$ $(0 < t < +\infty)$ の弧長パラメータ表示．
   ただし

$$\pi\colon \mathbb{R}^4 \ni {}^t(x_1, x_2, x_3, x_4) \longmapsto {}^t(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2$$

本日の課題の提出締切は

2021年10月10日（月曜日）07:00 JST