

幾何学概論第二 (MTH.B212)

曲面論の基本定理

山田光太郎

`kotaro@math.titech.ac.jp`

`http://www.math.titech.ac.jp/~kotaro/class/2022/geom-2/`

東京工業大学理学院数学系

2023/01/19

第一基本量・第二基本量 (復習)

真面目

- ▶ $U \subset \mathbb{R}^2$: uv 平面の領域
- ▶ $p: U \rightarrow \mathbb{R}^3$: 正則曲面 ; ν : 単位法線ベクトル

$$\begin{pmatrix} \det > 0 \\ \text{tr} > 0 \end{pmatrix}$$

$$\nu: U \rightarrow S^2 \subset \mathbb{R}^3$$

$$\hat{I} := \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} {}^t p_u \\ {}^t p_v \end{pmatrix} (p_u, p_v) = \begin{pmatrix} p_u \cdot p_u & p_u \cdot p_v \\ p_v \cdot p_u & p_v \cdot p_v \end{pmatrix}$$

ip'is

$$\hat{II} := \begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} {}^t p_u \\ {}^t p_v \end{pmatrix} (\nu_u, \nu_v)$$

$$x'y = \begin{pmatrix} x'y \\ -x'y \end{pmatrix}$$

$$= - \begin{pmatrix} p_u \cdot \nu_u & p_u \cdot \nu_v \\ p_v \cdot \nu_u & p_v \cdot \nu_v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} p_{uu} \cdot \nu & p_{uv} \cdot \nu \\ p_{vu} \cdot \nu & p_{vv} \cdot \nu \end{pmatrix}$$

(習復)

$$p_u \cdot \nu_v = (p_u \cdot \nu)_v - p_{uv} \cdot \nu$$

主曲率・ガウス曲率・平均曲率（復習）

$p(u, v)$: 正則曲面

定義

ワインガルテン行列 $A := \widehat{I}^{-1} \widehat{II}$ の

- ▶ 固有値 κ_1, κ_2 を主曲率という。
- ▶ 主曲率の平均を平均曲率という：

$$H := \frac{1}{2}(\kappa_1 + \kappa_2) = \frac{1}{2} \operatorname{tr} A.$$

- ▶ 主曲率の積をガウス曲率という：

$$K := \kappa_1 \kappa_2 = \det A = \frac{\det \widehat{II}}{\det \widehat{I}}.$$

ワインガルテンの公式

定理 (ワインガルテンの公式, 定理 3.4)

$$(\nu_u, \nu_v) = -(p_u, p_v)A, \text{ すなわち}$$

$$\nu_u = -A_1^1 p_u - A_1^2 p_v$$

$$\nu_v = -A_2^1 p_u - A_2^2 p_v$$

対称行列に
✓ 変換

事実

すべての点が臍点ならば, 球面または平面の一部

A = 対角化可能.

直線が重根
K

$$A = K \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

可逆な点と特異点 $\Rightarrow A = \underline{\kappa} I$ κ : 定数

Weyl-Gauß:

$$\mu_u = -\kappa p_u$$

$$\mu_v = -\kappa p_v$$

$$\left(\begin{array}{l} \mu_{uv} = -\kappa_v p_u - \kappa p_{uv} \\ \mu_{vu} = -\kappa_u p_v - \kappa p_{vu} \end{array} \right)$$

$$= \frac{\partial^2}{\partial u \partial v} = \frac{\partial^2}{\partial v \partial u} =$$

(C⁰⁰)'

$$\kappa_v p_u = \kappa_u p_v$$

p_u, p_v : ^{任意のベクトル} lin indep. $\Rightarrow \kappa_u = \kappa_v = 0 \Rightarrow \kappa = \text{const}$

$$K = 0 : \text{Weingarten} : \mu_u = 0 \quad \nu_v = 0$$

$\nu : \text{const.}$ $\rho \swarrow \text{fix}$

$$(\rho(u, v) - \rho(u_0, v_0)) \cdot \nu = \varphi(u, v) \text{ mit } \epsilon$$

$$\varphi_u' = \rho_u \cdot \nu = 0 \quad \varphi_v = 0$$

$$\varphi = \text{const} = \varphi(u_0, v_0) = 0 \quad \rho(u, v) \text{ nicht}$$

$$\text{Ist } \rho \neq 0 \quad \rho(u, v) \text{ ist } \neq 0 \quad \left\{ \begin{array}{l} (\alpha - \rho) \cdot \nu = 0 \end{array} \right.$$

Σ nicht



$k \neq 0$ Weingarten:

$$\nu_u = -k p_u \quad \nu_v = -k p_v$$

$$\left(p_u + \frac{1}{k} \nu_u \right) = \left(p_v + \frac{1}{k} \nu_v \right) = 0$$

k : const

$$p + \frac{1}{k} \nu = \text{const.}$$

$$\left(p - p \right) = \left(+ \frac{1}{k} \nu \right) = \frac{1}{|k|}$$

$p \in \mathbb{R}^3$ $\nu \in \mathbb{S}^2$ $\nu \perp p$ $\frac{1}{|k|} \nu \in \mathbb{S}^2$

ガウスの公式

Christoffel.

クリストッフェル記号 Γ_{ij}^k :

$$\begin{pmatrix} \Gamma_{11}^1 & \Gamma_{12}^1 (= \Gamma_{21}^1) & \Gamma_{22}^1 \\ \Gamma_{11}^2 & \Gamma_{12}^2 (= \Gamma_{21}^2) & \Gamma_{22}^2 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \hat{I}^{-1} \begin{pmatrix} E_u & E_v & 2F_v - G_u \\ 2F_u - E_v & G_u & G_v \end{pmatrix}.$$

定理 (ガウスの公式)

p_u の方向
 p_v の方向

- $p_{uu} = \Gamma_{11}^1 p_u + \Gamma_{11}^2 p_v + L\nu$
- $p_{uv} = \Gamma_{12}^1 p_u + \Gamma_{12}^2 p_v + M\nu$
- $p_{vv} = \Gamma_{22}^1 p_u + \Gamma_{22}^2 p_v + N\nu$

$$P_{uu} = a^1 P_u + a^2 P_v + \textcircled{b} \nu \quad (P_u, P_v, \nu) \\ \text{基底} \quad \mathbb{R}^3 \text{ の基底} \\ \text{各 } (u, v) \\ \nu\text{-方向}$$

$\textcircled{b} = P_{uu} \cdot \nu = L \leftarrow \mathbb{I} \text{ の成分}$

$$\textcircled{1} \quad \underline{P_{uu} \cdot P_u} = a^1 P_u \cdot P_u + a^2 P_v \cdot P_u$$

$$= E a^1 + F a^2$$

$$\textcircled{2} \quad \underline{P_{uu} \cdot P_v} = F a^1 + G a^2$$

$$\begin{pmatrix} a^1 \\ a^2 \end{pmatrix} = \mathbb{I}^{-1} \begin{pmatrix} \textcircled{1} \\ \textcircled{2} \end{pmatrix}$$

$$\textcircled{1} = \frac{1}{2} (P_u \cdot P_u)_u = \frac{1}{2} E_u$$

$$\textcircled{2} = (P_u \cdot P_v)_u - \underbrace{P_u \cdot P_{va}}$$

$\frac{2F}{2} / \rho$

$\frac{1}{2} (P_u \cdot P_v)_v$

例：等温座標系の場合

$$E = G \quad F = 0$$

$ds^2 = e^{2\sigma}(du^2 + dv^2)$, $II = L du^2 + 2M du dv + N dv^2$ のとき

E

$$p_{uu} = \sigma_u p_u - \sigma_v p_v + L\nu,$$

$$p_{uv} = \sigma_v p_u + \sigma_u p_v + M\nu,$$

$$p_{vv} = -\sigma_u p_u + \sigma_v p_v + N\nu.$$

$$p_u^\perp p_u$$

$$p_{uu} \cdot p_u = \sigma_u p_u \cdot p_u = \sigma_u E = \sigma_u e^{2\sigma}$$

$$(p_u \cdot p_u)_u = \frac{1}{2} (e^{2\sigma})_u$$

$$\sigma_u$$

一般論：ガウス枠とガウス・ワインガルテン方程式

3x3

Gauss Frame

$$\mathcal{F} := (p_u, p_v, \nu) : U \rightarrow \underline{GL(3, \mathbb{R})} : \text{ガウス枠}$$

定理 (定理 5.2)

正規行列全体 (一般座標系)

(p_u, p_v, ν)

$$\mathcal{F}_u = \mathcal{F}\Omega, \quad \mathcal{F}_v = \mathcal{F}\Lambda,$$

$$\Omega = \begin{pmatrix} \Gamma_{11}^1 & \Gamma_{12}^1 & -A_1^1 \\ \Gamma_{11}^2 & \Gamma_{12}^2 & -A_2^1 \\ L & M & 0 \end{pmatrix}, \quad \Lambda = \begin{pmatrix} \Gamma_{21}^1 & \Gamma_{22}^1 & -A_1^2 \\ \Gamma_{21}^2 & \Gamma_{22}^2 & -A_2^2 \\ M & N & 0 \end{pmatrix}$$

$\sigma \tau G$
 $C M N$

(これらの値
は曲面を
復元する
式)

$$\mathcal{F}\Omega = (p_u \ p_v \ \nu) \begin{pmatrix} \dots \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \Gamma_{11}^1 p_u + \Gamma_{12}^1 p_v + L \nu, \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix}$$

可積分条件

適合条件.

例3

命題 (命題 5.3)

E, F, G, L, M, N は

2次元 \mathbb{R}^3 上で

$$\Omega_v - \Lambda_u - \Omega\Lambda + \Lambda\Omega = 0$$

3本の式

$$\underline{F_u = F\Omega} \quad \underline{F_v = F\Lambda}$$

$$F_{uv} = F_v \Omega + F \Omega_v$$

$$\parallel = F \Lambda \Omega + F \Omega_v = \underline{F (\Lambda \Omega + \Omega_v)}$$

$$F_{vu} = \underline{F (\Omega \Lambda + \Lambda_u)}$$

曲面論の基本定理

穴の'数' 同位と同相

定理 (曲面論の基本定理)

\mathbb{R}^2 の単連結領域 U 上で定義された 6 つの C^∞ -級関数 E, F, G, L, M, N が $E > 0, G > 0, EG - F^2 > 0$ および

$$\Omega_v - \Lambda_u - \Omega\Lambda + \Lambda\Omega = 0 \quad \checkmark$$

を満たすならば、正則曲面 $p: U \rightarrow \mathbb{R}^3$ で第一基本量、第二基本量がそれぞれ E, F, G, L, M, N となるものが、合同変換を除きただ一つ存在する。

\hat{I} と \hat{II} : 曲面を定める。
(証明はなし) : $I_u = I \cdot u$ $e \cdot e \cdot e$
 $I_v = I \cdot v$

問題 5-1

問題

領域 $U \subset \mathbb{R}^2$ 上で定義された正則曲面 $p: U \rightarrow \mathbb{R}^3$ の第一・第二基本形式が次の形であるとする：

$$ds^2 = e^{2\sigma} (du^2 + dv^2), \quad II = L du^2 + 2M du dv + N dv^2.$$

ただし σ, L, M, N は U で定義された C^∞ -級関数, (u, v) は \mathbb{R}^2 の座標である。

- ▶ p が極小曲面であるとき p の各成分は (u, v) に関する調和関数であることを示しなさい。
- ▶ p の平均曲率が一定のとき, $M, L - N$ は共に (u, v) に関する調和関数であることを示しなさい。

可成条件

問題 5-2

問題

領域 $U \subset \mathbb{R}^2$ 上で定義された正則曲面 $p: U \rightarrow \mathbb{R}^3$ の第一基本形式, 第二基本形式が

$$ds^2 = \cos^2 \frac{\theta}{2} du^2 + \sin^2 \frac{\theta}{2} dv^2, \quad II = c \cos \frac{\theta}{2} \sin \frac{\theta}{2} (du^2 - dv^2)$$

と表されているとする. ただし (u, v) は \mathbb{R}^2 の座標, $\theta: U \rightarrow (0, \pi)$ は C^∞ -関数, c は正の定数である.

- ▶ p のガウス曲率を求めなさい. \checkmark
- ▶ 可積分条件を θ に関する方程式として具体的に記述しなさい.

本日の課題の提出締切は

2023年1月30日（月曜日）07:00 JST